



**UNIVERSIDAD NACIONAL MAYOR DE SAN MARCOS**  
**FACULTAD DE CIENCIAS ECONÓMICAS**

(Universidad del Perú, Decana de América)

Tema: Sistema de ecuaciones diferenciales ordinarias con coeficiente constante

**Ejemplo 1**

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6x + y + 6t \\ 4x + 3y - 10t + 4 \end{pmatrix} \quad \text{en } -\infty < t < \infty$$

Solución: Para la solución de este problema que se plantea, tendremos que primero resolvemos el sistema homogéneo y después la solución particular. Comencemos a resolver

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 6t \\ 10t + 4 \end{pmatrix}$$

Por el método de valores propios

$$\det(A - rI) = \begin{vmatrix} 6-r & 1 \\ 4 & 3-r \end{vmatrix} = r^2 - 9r + 14 = 0$$

Puesto que  $r^2 - 9r + 14 = (r-2)(r-7)$  tenemos  $r_1=2$  y  $r_2=7$ . Entonces, se verifica fácilmente que los correspondientes vectores propios de la matriz de coeficientes son

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

En consecuencia la función complementaria es

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_c = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Como  $F(t)$  se puede expresar como:

$$F(t) = \begin{pmatrix} 6 \\ -10 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Intentaremos encontrar una solución particular del sistema que tenga la misma forma:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p = \begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} a_1 \\ b_1 \end{pmatrix}$$

En términos de matrices debemos tener

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}'_p = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p + \begin{pmatrix} 6 \\ -10 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \left[ \begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} a_1 \\ b_1 \end{pmatrix} \right] + \begin{pmatrix} 6 \\ -10 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (6a_2 + b_2 + 6)t + 6a_1 + b_1 - a_2 \\ (4a_2 + 3b_2 - 10)t + 4a_1 + 3b_1 - b_2 + 4 \end{pmatrix}$$

De esta última igualdad concluimos que

$$\begin{array}{lcl} 6a_1 + b_1 - a_2 = 0 & & 6a_1 + b_1 - a_2 = 0 \\ 4a_2 + 3b_2 - 10 = 0 & \text{Y} & 4a_1 + 3b_1 + 4 = 0 \end{array}$$

Resolviendo simultáneamente las dos primeras ecuaciones resulta  $a_2 = -2$  y  $b_2 = 6$ . Sustituyendo estos valores en las dos últimas ecuaciones y despejando  $a_1$  y  $a_2$  resulta  $a_1 = \frac{-4}{7}$ ,  $b_1 = \frac{10}{7}$ . Por lo tanto, se tiene que un vector solución particular es

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p = \begin{pmatrix} -2 \\ 6 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} -4/7 \\ 10/7 \end{pmatrix}$$

Y por consiguiente la solución general del sistema en  $-\infty < t < \infty$  es

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_c + \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_p \Rightarrow \boxed{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_t = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix} e^{2t} + \begin{pmatrix} -2 \\ 6 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} -4/7 \\ 10/7 \end{pmatrix}}$$

**Ejemplo 2**

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + y + 6z \\ 2y + 5z \\ 2z \end{pmatrix} \quad \text{en } -\infty < t < \infty$$

Solución: Como se menciona en el ejercicio anterior comenzaremos por resolver primero el sistema de ecuaciones homogénea .

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix}_t = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 6 \\ 0 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \implies \det(A - rI) = \begin{vmatrix} 2-r & 1 & 6 \\ 0 & 2-r & 5 \\ 0 & 0 & 2-r \end{vmatrix} = 0$$

Resolveremos la determinante por el método de cofactores ya eso yo les dejo para que lo revisen. Entonces la ecuación característica  $(r-2)^3 = 0$  muestra  $r_1=2$  es un valor propio de multiplicidad tres. Sucesivamente, encontramos que una solución de

$$(a-2I)V_1 = 0 \implies V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(a-2I)V_2 = V_1 \implies V_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Y finalmente, una solución de

$$(a-2I)V_3 = V_2 \implies V_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -6/5 \\ 1/5 \end{pmatrix}$$

$$\text{Donde } V_1 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}, V_2 = \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix} \text{ y } V_3 = \begin{pmatrix} g \\ h \\ i \end{pmatrix} \quad a, b, c, d, e, f, g, h, i : \text{son constantes}$$

Por lo tanto la solución es

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_t = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} t e^{2t} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} e^{2t} \right] + C_3 \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \frac{t^2}{2} e^{2t} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} t e^{2t} + \begin{pmatrix} 0 \\ -6/5 \\ 1/5 \end{pmatrix} e^{2t} \right]$$

### Ejemplo 3

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 2y + 2z \\ -2x + y - 2z \\ 2x - 2y + z \end{pmatrix} \quad \text{en } -\infty < t < \infty$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo, como lo hemos venido haciendo

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix}_t = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \implies \det(A-rI) = \begin{vmatrix} 1-r & -2 & 2 \\ -2 & 1-r & -2 \\ 2 & -2 & 1-r \end{vmatrix} = 0$$

Resolviendo la determinante por el método de cofactores resulta  $-(r+1)^2(r-5) = 0$  Vemos que  $r_1=r_2=-1$  y  $r_3=5$

Para  $r_1=-1$ , la eliminación de Gauss-Jordan da inmediatamente

$$\langle A+1I|0 \rangle = \left\langle \begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & -2 & 0 \\ 2 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right\rangle \implies \left\langle \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right\rangle$$

De  $K_1 - K_2 + K_3 = 0$ , podemos expresar, digamos " $K_1$ " en términos de " $K_2$ " y " $K_3$ ". Eligiendo  $K_2=1$  y  $K_3=0$  en  $K_1 = K_2 - K_3$  obtenemos  $K_1=1$  y entonces un vector propio es

$$\implies K_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Pero la elección de  $K_2 = 1$ ,  $K_3 = 1$  implica  $K_1 = 0$ . Luego un segundo vector propio es

$$\longrightarrow K_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Puesto que ninguno de los dos vectores propios es un múltiplo constante del otro, hemos encontrado dos soluciones linealmente independientes que corresponden al mismo valor propio, a saber

Por último, para  $r_3 = 5$ , la relación

$$\langle A - 5I | 0 \rangle = \left( \begin{array}{ccc|c} -4 & -2 & 2 & 0 \\ -2 & -4 & -2 & 0 \\ 2 & -2 & -4 & 0 \end{array} \right) \longrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Implica  $K_1 = K_3$  y  $K_2 = -K_3$ . El elegir  $K_3=1$  implica  $K_1 = 1$ ,  $K_2 = -1$  y, por consiguiente, un tercer vector propio es

$$\longrightarrow K_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Concluimos que la solución general del sistema es

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_t = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} e^{-t} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-t} + C_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{5t}$$

#### Ejemplo 4

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 2y \\ \frac{1}{2}x + y \end{pmatrix}$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo de la ecuación propuesta anteriormente

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \longrightarrow \det(A - rI) = \begin{vmatrix} 1-r & -2 \\ 1/2 & 1-r \end{vmatrix} = r^2 - 2r + 2 = 0$$

Son  $r_1 = 1+i$  y  $r_2 = \overline{r_1} = 1-i$

Ahora bien, vemos que un vector propio asociado con  $r_1$

$$r_1 = 1+i \implies \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1/2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = (1+i) \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \implies \begin{cases} a - 2b = a + ai \\ a/2 + b = b + bi \end{cases}$$

$$\implies b = -\frac{i}{2} \implies \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -i \end{pmatrix} = k_1 \implies k_2 = k_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} i$$

$$\implies V_1 = \frac{1}{2} \left[ \begin{pmatrix} 2 \\ -i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ i \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\implies V_2 = \frac{i}{2} \left[ \begin{pmatrix} 2 \\ -i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ i \end{pmatrix} \right] = \frac{i}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ -2i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

La solución general

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_t = C_1 \left[ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \cos t + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \sin t \right] e^t + C_2 \left[ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \cos t - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \sin t \right] e^t$$

$$\implies \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_t = C_1 \begin{pmatrix} 2 \cos t \\ \sin t \end{pmatrix} e^t + C_2 \begin{pmatrix} -2 \sin t \\ \cos t \end{pmatrix}$$

### Ejemplo 5

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9x + y + z \\ x + 9y + z \\ x + y + 9z \end{pmatrix} \quad \text{en } -\infty < t < \infty$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix}_t = \begin{pmatrix} 9 & 1 & 1 \\ 1 & 9 & 1 \\ 1 & 1 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \implies \det(A-rI) = \begin{vmatrix} 9-r & 1 & 1 \\ 1 & 9-r & 1 \\ 1 & 1 & 9-r \end{vmatrix} = -(r-11)(r-8)^2 = 0$$

Vemos que  $r_1=11$ ,  $r_2=r_3=8$

a)  $r_1=11$  la eliminación de Gauss-Jordan

$$(\langle A - 11I | 0 \rangle) = \left( \begin{array}{ccc|c} -2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{array}{l} F_1 = F_2 \\ F_2 = F_1 \\ F_3 \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\begin{array}{l} F_1 \\ F_2 + 2F_1 \\ F_3 - F_1 \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{array}{l} F_1 = F_2 \\ -F_2/3 \\ F_3 + F_2 \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \begin{array}{l} F_1 + 2F_2 \\ F_2 \\ F_3 \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{cases} K_1 - K_3 = 0 \Rightarrow K_1 = K_3 \\ K_2 - K_3 = 0 \Rightarrow K_2 = K_3 \end{cases}$$

$$\text{Si } K_3 = 1 \Rightarrow K_1 = K_2 = K_3 = 1 \Rightarrow V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

b) Para  $r_2 = 8$ , la eliminación de Gauss-Jordan

$$(A + 8I | 0) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{array}{l} F_1 \\ F_2 - F_1 \\ F_3 - F_1 \end{array} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow K_1 + K_2 + K_3 = 0$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{Si } K_1 = 0, K_2 = 1 \rightarrow K_3 = -1 \\ \text{Si } K_1 = 1, K_2 = 0 \rightarrow K_3 = -1 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow V_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ y } V_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ que son independientes no lineales}$$

La solución general es  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_t = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{11t} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{8t} + C_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} e^{8t}$

**Ejemplo 5**

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4x + y + z \\ x + 5y + z \\ y - 3z \end{pmatrix} \quad \text{en } -\infty < t < \infty$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo

$$\det(A - rI) = \begin{vmatrix} -4-r & 1 & 1 \\ 1 & 5-r & -1 \\ 0 & 1 & -3-r \end{vmatrix} = -(r+3)(r+4)(r-5) = 0$$

y así los valores propios son  $r_1 = -3$ ,  $r_2 = -4$  y  $r_3 = 5$

a) Ahora bien, para  $r_1 = -3$ , la eliminación de Gauss-Jordan

$$(A + 3I|0) = \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 8 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \longrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Por lo tanto,  $r_1 = r_3$ ,  $r_2 = 0$ . La elección de  $r_3 = 1$  da lugar al vector propio

$$V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

De manera semejante, para  $r_2 = -4$

$$(A + 4I|0) = \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 9 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \longrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -10 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$



Implica que  $r_1=10r_3$  y  $r_2=-r_3$ . Eligiendo  $r_3=1$  se obtiene el segundo vector propio

$$V_2 = \begin{pmatrix} 10 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Finalmente, cuando  $r_3=5$ , las matrices aumentadas.

$$(A + 5I|0) = \left( \begin{array}{ccc|c} -9 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 8 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -8 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Da lugar a la solución general del sistema es entonces

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_t = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-3t} + C_2 \begin{pmatrix} 10 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-4t} + C_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix} e^{5t}$$

### Ejemplo 6

Resolver el sistema

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + 8y \\ -x - 2y \end{pmatrix} \quad \text{Con la condición inicial} \quad \begin{matrix} x_{(0)} = 2 \\ y_{(0)} = -1 \end{matrix}$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo y luego la solución particular de esta ecuación.

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 8 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A - rI) = \begin{vmatrix} 2-r & 8 \\ 1-r & -2-r \end{vmatrix} = r^2 + 4 = 0$$

Son  $r_1 = 2i$  y  $r_2 = \overline{r_1} = -2i$

Ahora bien, vemos que un vector propio

$$(Ax = K_1 x) \Rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 8 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} = 2i \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} \Rightarrow p = -2(1+i)q$$

$$V_1 = \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2(1+i) \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(Ax = K_2x) \implies \begin{pmatrix} 2 & 8 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} = -2i \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} \implies p = -2(1-i)$$

$$V_2 = \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2(1-i) \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Sabido que } A_1 = \frac{1}{2}[V_1 + V_2], A_2 = \frac{i}{2}[V_1 - V_2]$$

$$A_1 = \frac{1}{2} \left[ \begin{pmatrix} -2-2i \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2+2i \\ 1 \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A_2 = \frac{i}{2} \left[ \begin{pmatrix} -2-2i \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2+2i \\ 1 \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_t = C_1 e^{2t} \left[ \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \cos 2t + \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \text{sen} 2t \right] + C_2 e^{2t} \left[ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \cos 2t - \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{sen} 2t \right]$$

Ahora aplicando la condición inicial del problema  $x_{(0)} = 2, y_{(0)} = -1$

$$\begin{aligned} 2C_1 + 2C_2 &= 2 \\ -C_1 &= -1 \end{aligned} \implies C_1 = 1, C_2 = 0$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}_t = 1e^{2t} \begin{pmatrix} 2 \cos 2t + 2 \text{sen} 2t \\ \cos 2t \end{pmatrix}$$

### Ejemplo 7

Resuelva el problema de valor inicial

$$\begin{aligned} \dot{x} &= x - 12y - 14z \\ \dot{y} &= x + 2y - 3z \\ \dot{z} &= x + y - 2z \end{aligned} \quad ; \text{ con condición inicial } \begin{pmatrix} x_{(0)} \\ y_{(0)} \\ z_{(0)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -7 \end{pmatrix}$$

Solución: resolvemos el sistema homogéneo

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -12 & -14 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad P(r) = \det(A - rI) = \begin{vmatrix} 1-r & -12 & -14 \\ 1 & 2-r & -3 \\ 1 & 1 & -2-r \end{vmatrix}$$

Desarrollando por cofactores:

$$P(r) = -r^3 + r^2 - 25r + 25 = -(r-1)(r^2 + 25) \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} r_1 = 1 \\ r_2 = 5i \\ r_3 = -5i \end{cases}$$

Los vectores propios  $v_1, v_2$  y  $v_3$  correspondientes a  $r_1 = 1, r_2 = 5i$  y  $r_3 = -5i$ , lo calculamos resolviendo el sistema de ecuaciones:

$$(A - rI)v = 0, \text{ con } v = \begin{pmatrix} p \\ q \\ s \end{pmatrix}$$

Esto es:

$$\begin{aligned} (1-r)p - 12q - 14s &= 0 \\ p + (2-r)q - 3s &= 0 \\ p + q - (2+r)s &= 0 \end{aligned}$$

Para  $r = r_1 = 1$  reemplazando en las ecuaciones:

$$\begin{aligned} -12q - 14s &= 0 \\ p + q - 3s &= 0 \\ p + q - 3s &= 0 \end{aligned}$$

Operando:

$$p = \frac{25}{6}s, q = -\frac{7}{6}s$$

Entonces el vector propio asociado  $r = 1$ , es:

$$v = \begin{pmatrix} p \\ q \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{25}{6}s \\ \frac{7}{6}s \\ s \end{pmatrix} = \frac{s}{6} \begin{pmatrix} 25 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix}$$

O simplemente  $v = \begin{pmatrix} 25 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix}$ , pues cualquier vector propio es un escalar

(constante) múltiplo de  $\begin{pmatrix} 25 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix}$ .

Reemplazando  $r = 5i$  en las ecuaciones, obtenemos:

$$(1 - 5i)p - 12q - 14s = 0 \dots (I)$$

$$p + (2 - 5i)q - 3s = 0 \dots (II)$$

$$p + q - (2 + 5i)s = 0 \dots (III)$$

Resolviendo tenemos que  $(II) - (III)$ :  $(1 - 5i)q - (1 - 5i)s = 0$

Así  $q = s$ . Reemplazando en  $(I)$ :

$$p = \frac{26s}{(1 - 5i)} = \frac{(1 + 5i)26s}{(1 - 5i)(1 + 5i)} = (1 + 5i)s$$

Entonces un vector propio es:

$$v = \begin{pmatrix} p \\ q \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (1 + 5i)s \\ s \\ s \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 1 + 5i \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Por tanto } v = \begin{pmatrix} 1 + 5i \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Teniendo en cuenta el teorema de los valores propios complejos tenemos:

$$w_1 = \cos 5t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \operatorname{sen} 5t \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos 5t - 5\operatorname{sen} 5t \\ \cos 5t \\ \cos 5t \end{pmatrix}$$

$$w_2 = \cos 5t \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \operatorname{sen} 5t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5\cos 5t + \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \end{pmatrix}$$

Por tanto, la solución general es:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_{(t)} = C_1 \begin{pmatrix} 25 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix} e^t + C_2 \begin{pmatrix} \cos 5t - 5\operatorname{sen} 5t \\ \cos 5t \\ \cos 5t \end{pmatrix} + C_3 \begin{pmatrix} 5\cos 5t + \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \end{pmatrix}$$

Imponiendo las condiciones iniciales en la solución general, tenemos:

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ -7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(0) \\ y(0) \\ z(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 25C_1 \\ -7C_1 \\ 6C_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} C_2 \\ C_2 \\ C_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5C_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Simplificando

$$\begin{aligned} 25C_1 + C_2 + 5C_3 &= 4 \\ -7C_1 + C_2 &= 6 \\ 6C_1 + C_2 &= -7 \end{aligned}$$

Resolviendo se obtiene:  $C_1 = -1, C_2 = -1$  y  $C_3 = 6$ .

Por tanto:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_{(t)} = - \begin{pmatrix} 25 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix} e^t - \begin{pmatrix} \cos 5t - 5\operatorname{sen} 5t \\ \cos 5t \\ \cos 5t \end{pmatrix} + 6 \begin{pmatrix} 5\cos 5t + \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \\ \operatorname{sen} 5t \end{pmatrix} \quad \text{Es la solución particular.}$$

*El saber es fuente de conocimiento y  
saber es ¡Poder!*